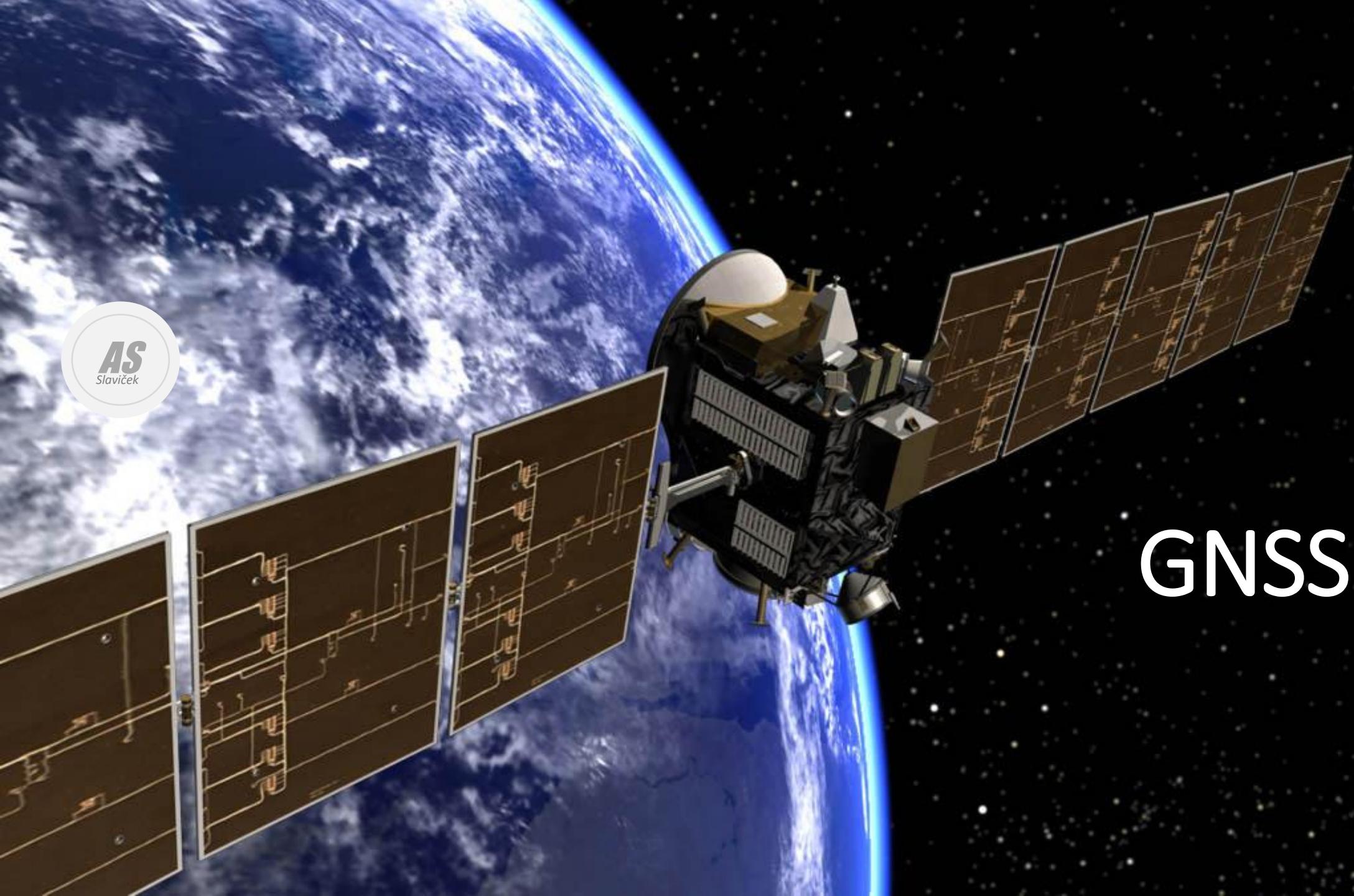




Globalni navigacijski satelitski sistemi (GNSS)

Armando Slaviček



GNSS



Satelitsko pozicioniranje

Koncept satelitskog pozicioniranja započeo je lansiranjem prvog umjetnog Zemljina satelita (SSR Sputnjik) 1957. godine. Slijedio je razvoj sustava za satelitsku navigaciju mornarice SAD (Navy Navigation Satelite System – NNSS). Sustav poznatiji pod imenom Transit trebao je osigurati globalnu navigaciju za podmornice. Upotreba ovog sustava dopuštena je od 1967. godine i za civilne svrhe.

1973. godine Ministarstvo obrane SAD pokrenulo je razvoj novog sustava pod nazivom NAVSTAR GPS (Navigation System(Satellite) with Time and Ranging Global Positioning System). Prvi eksperimentalni GPS-sateliti lansirani su 1978. godine, a punu operabilnost sustav je postigao 1995. godine.



Sputnjik, 1957.



NNSS-Transit,
1967.



GPS, 1978.



GPS, 1995.

"Satelitska geodezija obuhvaća sva nastojanja koja imaju za cilj, na temelju što točnijeg opažanja umjetnih satelita (i to pretežito bližih satelita), izvesti kako oblik tako i parametre polja sile teže Zemlje." (Sigl, 1984)

Satelitsko geodezija

Primjena prirodnih i umjetnih Zemljinih satelita kod rješavanja različitih zadataka u geodeziji dovela je do razvoja novog dijela geodezije : **Satelitske geodezije**.

Satelitska geodezija obuhvaća snimanje i mjerjenje na i sa satelita, pri čemu je snimanje Zemljine površine glavna aktivnost područja "Daljinska istraživanja", dok su mjerena pomoću satelita predmet zanimanja satelitske geodezije u užem smislu.

Na početku se satelitska geodezija bavila, pretežno globalnim pitanjima, kao što su srednji Zemljin elipsoid, globalni geoid, a danas rješavanjem lokalnih zadataka, tako da su u međuvremenu razvijeni rutinski postupci i u području praktične geodezije (snimanja terena, iskolčenja, praćenja pomaka...)

Razlikujemo dvije osnovne metode satelitske geodezije.

Primjena satelita kao dalekih "vidljivih" visokih ciljeva za premošćenje prostora u kojima ne postoje geodetske točke (povezivanje kontinenata, prevladavanje refrakcijskih problema), što odgovara čisto geometrijskom načinu opažanja i vodi do tzv. geometrijske metode satelitske geodezije. Njen osnovni cilj je uspostavljanje svjetskog, trodimenzionalnog homogenog polja točaka

Primjena satelita kao "senzora" u Zemljinom polju sile teže, pri čemu se promatra putanja i promjene putanje satelita, te uspostavlja veza sa strukturom toga polja.

Cilj je da se iz "dinamičkog" ponašanja satelita izvode zaključci o Zemljinom polju sile teže, što je osnovna zadaća dinamičke metode satelitske geodezije. Ove dvije metode se danas kombiniraju u cilju postizanja što točnijih i potpunijih podataka.





GNSS sustav

Prednosti GPS-a

Globalni navigacijski satelitski sustavi (GNSS), standardni generički termin za satelitske navigacijske sisteme (Sat Nav) koji pružaju autonomno geoprostorno pozicioniranje s globalnom pokrivenošću. GNSS omogućuje malim elektroničkim prijamnicima determinaciju njihove lokacije (longitude, latitude i altitude) s odmakom od samo nekoliko metara koristeći vremenske signale koje duž linije vida transmitira radio sa satelitom. Prijemnici računaju precizno vrijeme i poziciju koji se mogu koristiti u znanstvenim eksperimentima.



GNSS

Napredak tehnologija za istraživanje Zemlje iz satelita omogućio je razvoj satelitskih sustava za pozicioniranje i navigaciju.

Globalni Navigacijski Satelitski Sustav (Global Navigation Satellite System) – GNSS – zajednički naziv za sve takve sustave.

Svrha tih satelitskih sustava – omogućiti pozicioniranje i navigaciju u realnom vremenu bilo gdje i bilo kada na i blizu zemljine površine.

As of 2017, the main GNSSs are:

- **GPS.** America's Global Position System.
- **GLONASS.** Russia's Global Orbiting Navigation Satellite System.
- **BeiDou-2.** A system being developed by China—not currently fully operational.
- **Galileo.** A system being developed by the EU—not currently fully operational.
<http://www.oxts.com/what-is-gnss/>

GNSS

GPS – GLONASS – GALILEO - BEIDOU

Jedini potpuno operativni GNSS do 2009. godine bio je američki NAVSTAR Global Positioning System (**GPS**, hrv. Globalni pozicijski sustav). Ruski **GLONASS** jest GNSS u procesu pripreme za punu operativnost. Pozicijski sustav **Galileo** Europske unije nalazi se u inicijalnoj fazi implementacije s planiranim operativnošću do 2014. godine. Narodna Republika Kina naznačila je kako će proširiti svoj regionalni navigacijski sustav **BeiDou** u globalni navigacijski sustav Compass do 2015. godine.

Globalna pokrivenost postignuta je konstelacijom od oko 30 satelita u srednjoj Zemljinoj orbiti (MEO, engl. Medium Earth Orbit) u različitim orbitalnim ravninama. Aktualni sustavi koriste orbitalne inklinacije od 55° te orbitalne periode od 11 sati 58 minuta (visina 20.200 km / 12.500 milja).

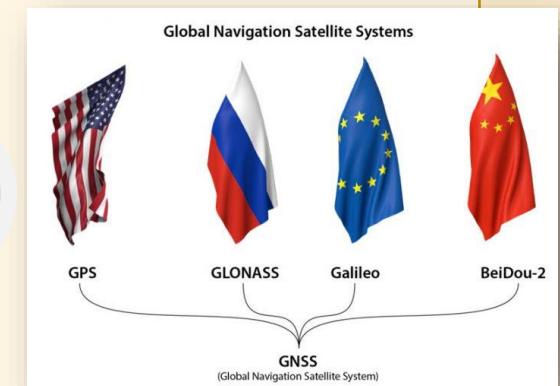
Povijest razvoja GNSS-a

GPS – GLONASS – GALILEO – BEIDOU

- 1957. lansiran prvi satelit Sputnik (SSSR)
- 1965. prva globalna mreža (SAD)
- 1967. civilna uporaba prvog operabilnog sustava - sustav NNSS (Navy Navigation satellite System), TRANSIT (SAD)
- 1973. sustav NAVSTAR GPS (Navigation System with Time and Ranging Global Positioning System) konceptualna faza GPS-a (SAD)
- **1978.** lansirani prvi GPS -sateliti
- 1984. početak civilne uporabe GLONASS sustava (Rusija)
- 2005. lansiran prvi Galileo satelit
- 2007. lansirani prvi BeiDou2 (Kompass) sateliti (Kina)

Porast točnosti

- 1955. ± 100 m (triangulacija Finska)
- 1965. ± 10 m - prva globalna mreža (SAD)
- 1975. ± 1 m - poboljšanjem laserskih mjerena
- 1985. ± 0.1 m - iz moderniziranog TRANSIT sustava (SAD)
- 1995. ± 0.01 m - IGS mreža (Intelligence Gathering Satellite) iz GPS mjerena
- 2020. ?





GNSS
sustav

GNSS

Ograničenja i prednosti

Ograničenja GNSS-a

GPS – GLONASS – GALILEO - BEIDOU

- Nisu najtočniji mjerni sustav
- Nisu uvijek i svugdje dostupni
- Podložni nekontroliranim smetnjama
- Razina ostvarive točnosti ovisi o njihovom vlasniku

Prednosti GNSS-a

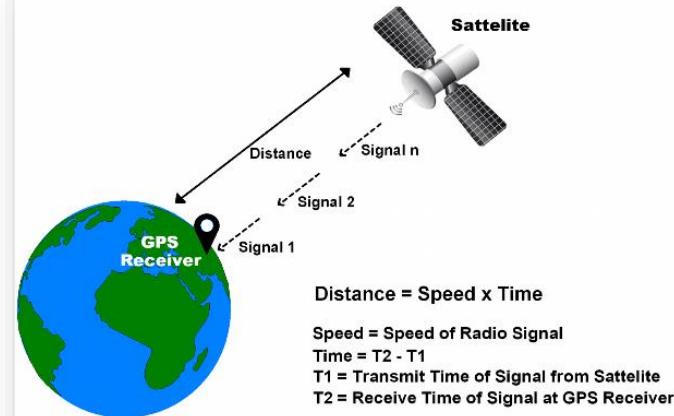
GPS – GLONASS – GALILEO - BEIDOU

- Globalnog karaktera
- U cijelosti digitalni
- Kompatibilni modernim komunikacijama
- Integrirani s drugim senzorima i sustavima
- Dostupni milijun korisnika
- Autonomnost države
- Kontrola nad vojnom snagom

Točnost određivanja položaja

Točnost određivanja položaja korištenjem jednog prijamnika u osnovi ovisi o:

- Točnosti pozicije svakog satelita
- Točnosti mjerjenja pseudoudaljenosti
- Geometriji satelita
- “**Pseudoudaljenost**” = jednaka pravoj udaljenosti plus mala (pozitivna ili negativna) korekcija udaljenosti uzrokovana pogreškom sata prijamnika



Prednosti GPS-a u odnosu na klasične metode pozicioniranja

- položaj točke je apsolutno određen u trodimenzionalnom Kartezijevom koordinatnom sustavu
- Optičko dogledanje između točaka nije više nužno
- Nema prijenosa pogrešaka jer je svaka točka određena zasebno
- Raspored točaka ne podliježe nikakvim geometrijskim uvjetima
- upotreba GPS-a je jednostavan za korištenje
- Položaj točke se može odrediti na kopnu, moru i u zraku
- Nema nikakvih uvjeta ili poteškoća pri mjerenu s obzirom na doba dana, meteorološke uvjete, državu,...

Svemirski Kontrolni Korisnički

GNSS
sustav

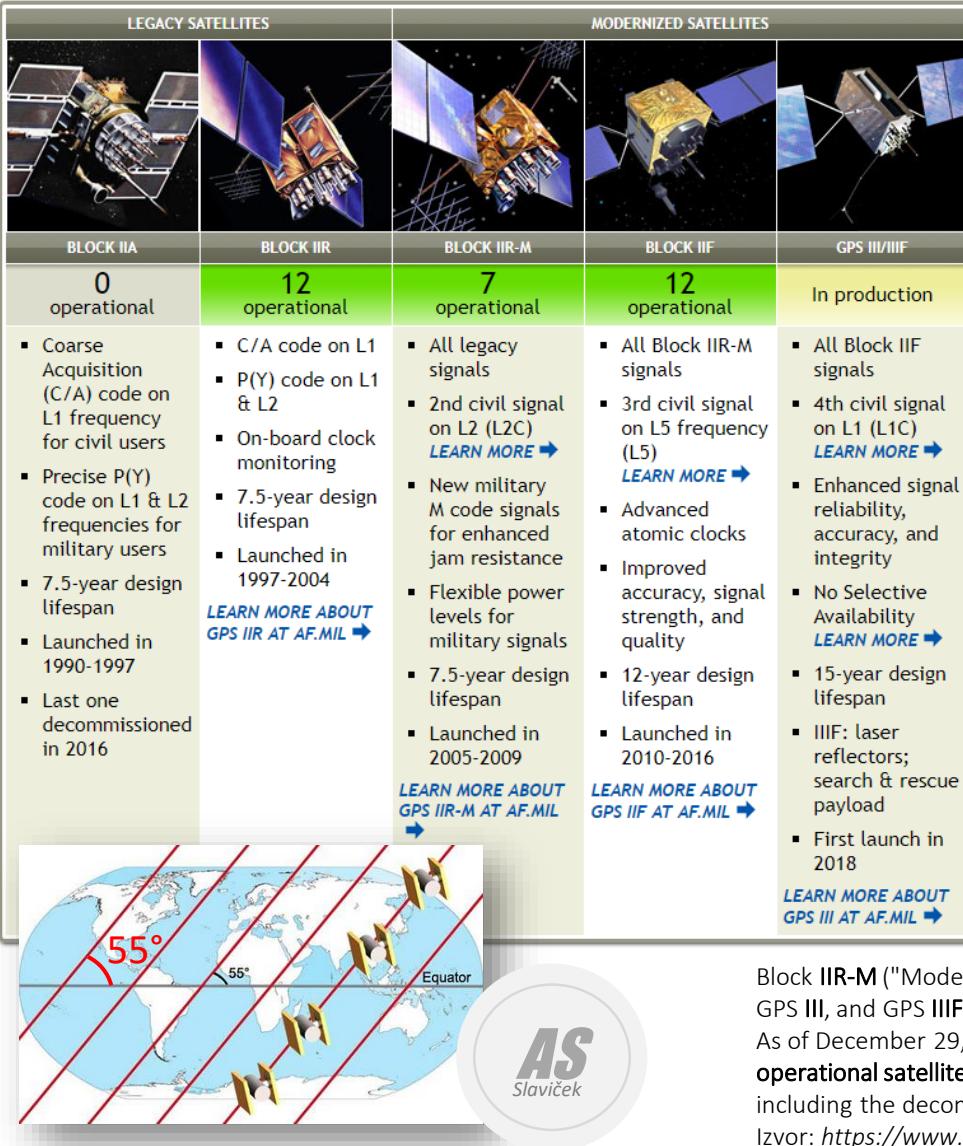


Koncept GPS-a

Svemirski segment

Sateliti

- Osnovni zadatak je odašiljanje radio signala pomoću kojih se mjeri udaljenost
- operativno - 31 satelit (XII. 2017.)
- na visini od 20200 km
- u 6 orbitalnih ravnina (4 satelita u svakoj ravnini) nagnutih za 55° (inklinacija orbita) prema ekuatoru
- vrijeme obilaska je 11 sati i 57 minuta
- Svaki satelit ima osnovnu frekvenciju od 10.23 MHz na temelju koje odašilje dva radio signala:
 - L1 na frekvenciji 1575.42 MHz
 - L2 na frekvenciji od 1227.60 MHz
- Na te signale modulirani su kodovi tzv. PRN (Psuedo Random Noise) kodovi (C/A – standardni S-kod i precizni P-kod) sa svrhom mjerena udaljenosti iz mjerena vremena puta signala
- Kodovi su očitanja vremena s ultrapreciznih atomskih satova (10^{-14}) kojima su opremljeni sateliti
- Najnovija generacija atomskih satova ima najveću grešku od 1 sekunde u 30 milijuna godina.
- Kodovi osim vremena, sadrže formatirane poruke s identifikacijom satelita, položajem satelita (efemeridama), podacima o hodu sata, ionosferskim podacima itd.



Izvor: <https://www.gps.gov/systems/gps/space/>

Kategorije satelita

- 1978-85: Blok I
- 1989-90: Blok II
- 1990-97: Blok IIA
- 1997-05: Blok IIR
- 2005: Blok IIR-M
- 2008: Blok IIF
- 2013/14: Blok III

Current and Future Satellite Generations

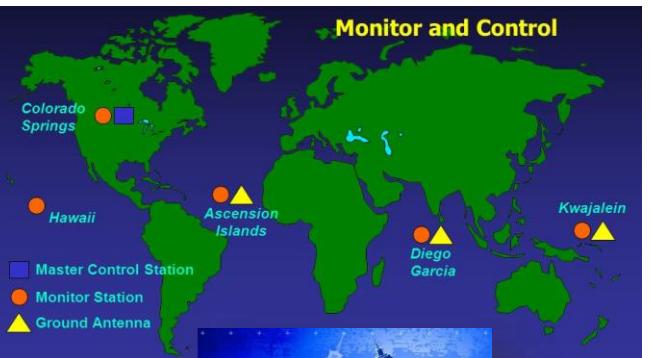
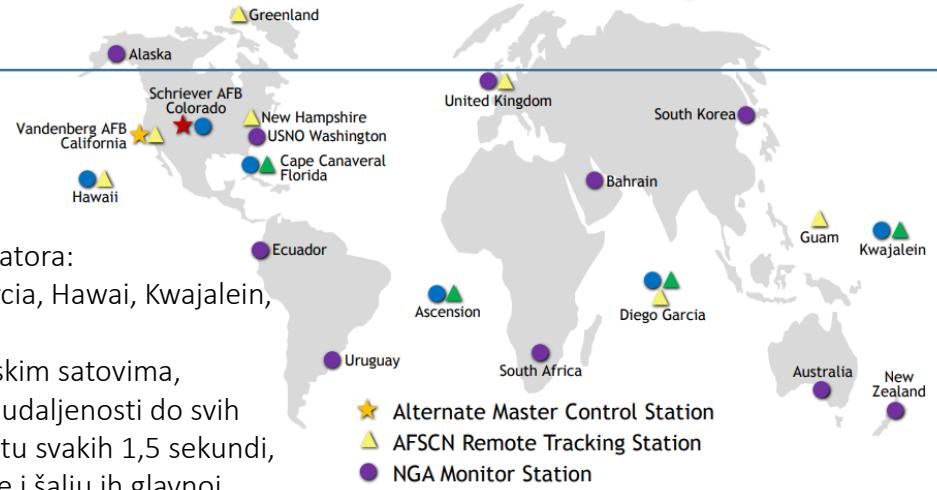
The GPS constellation is a mix of old and new satellites. The following table summarizes the features of the current and future generations of GPS satellites, including Block IIA (2nd generation, "Advanced"), Block IIR ("Replenishment"), /

Block IIR-M ("Modernized"), Block IIF ("Follow-on"), GPS III, and GPS IIIF ("Follow-on"). As of December 29, 2017, there were a total of **31 operational satellites** in the GPS constellation, not including the decommissioned, on-orbit spares.
Izvor: <https://www.gps.gov/systems/gps/space/>

Koncept GPS-a

GPS Control Segment

★ Master Control Station
▲ Ground Antenna
● Air Force Monitor Station



Kontrolni segment

Glavna zadaća: praćenje satelita u svrhu određivanja orbita i vremena, sinhronizacija vremena satelita, odašiljanje poruka satelitima

Obuhvaća:

- Glavna kontrolna stanica
- Opažačke stanice
- Zemaljske kontrolne stanice
- Glavna kontrolna stanica: Colorado Springs Falcon, Colorado (Združeni centar zračnih operacija)
- Sakuplja podatke s opažačkih stanica o praćenju satelita
- Računa putanje (orbite) satelita i parametre satova
- Prosljeđuje podatke zemaljskim stanicama radi slanja prema satelitima
- Kontrola satelita i kompletna operacionalizacija sustava

• Opažačke stanice:

5 stanica u blizini ekvatora:
Ascension, Diego Garcia, Hawai, Kwajalein, Colorado Springs

• Opremljene atomskim satovima, neprekidno mijere udaljenosti do svih satelita na horizontu svakih 1,5 sekundi, te filtriraju podatke i šalju ih glavnoj kontrolnoj stanici

Zemaljske kontrolne stanice:

- 3 stanice: Ascension, Diego Garcia, Kwajalein
- Osnovna zadaća je komunikacija i odašiljanje poruka satelitima,
- popuna satelita informacijama jednom dnevno (informacije o efemeridama i o satovima satelita sračunatim u glavnoj kontrolnoj stanicici)
- Opremljene velikim antenama za odašiljanje poruka satelitima
- **Efemeride (Ephemeris)** = Popis točnih pozicija satelita, prikazan kao funkcija vremena

Koncept GPS-a

Korisnički segment

- Korisnički segment se sastoji od svih korisnika koji upotrebljavaju GPS i prijemnika koji oni koriste
- Korisnički segment se sastoji od vojnika, pilota, pomoraca, lovaca, vozača, planinara,.. , svih onih koji žele znati gdje su bili, gdje se nalaze ili gdje trebaju ići, a koriste GPS prijemnike.
- GPS prijamnici, GPS mreže, GPS servisi
- Kategorije korisnika (prijamnika):
 - Vojni korisnici (autorizirani)
 - Civilni korisnici (neautorizirani)

Vrste prijamnika:

- Koji registriraju C/A kod
- Koji registriraju C/A kod i L1 noseći val
- Koji registriraju P kod i oba noseća vala





Princip rada GPS-a

Princip rada GPS-a

Kako bi mogao obavljati svoju zadaću GPS prijemnik treba poznavati **položaj satelita i udaljenost** do satelita.

GPS prijemnik od satelita dobiva dvije vrste kodiranih informacija.

Jedan tip informacija su podaci iz almanaha koji sadrže približni položaj satelita. Ti podaci se neprestano prenose i spremaju u memoriju GPS-prijemnika. Na temelju tih podataka GPS prijemnik zna orbite satelita i gdje bi se koji satelit trebao nalaziti. Podaci iz almanaha se periodički ažuriraju kako sateliti mijenjaju svoj položaj.

Ukoliko satelit promijeni svoju putanju izvan zadane orbite, zemaljska stanica za praćenje će zabilježiti njihov položaj, visinu i brzinu. Te orbitalne informacije zemaljska stanica će poslati kontrolnoj stanicu, koja će satelitima poslati ispravljene podatke.

Ispravljeni i točni (egzaktni) podaci o položajima nazivaju se „efemeride”, vrijede do šest sati i šalju se GPS prijemnicima u obliku kodiranih informacija.

Kad GPS-prijamnik zna precizan položaj satelita u prostoru, još treba znati koliko su oni daleko kako bi mogao odrediti svoj položaj na Zemlji. Postoji jednostavna formula koja kaže prijamniku koliko je pojedini satelit daleko: Udaljenost od satelita jednaka je brzini emitiranog signala pomnoženoj s vremenom koje treba da signal dođe do prijamnika (**brzina x vrijeme putovanja = udaljenost**).

Koristeći osnovnu formulu za određivanje udaljenosti, prijamnik već zna brzinu. To je brzina radio valova - oko 300 000 kilometara u sekundi (brzina svjetlosti), s malim kašnjenjem zbog prolaska signala kroz Zemljinu atmosferu.

Sada GPS-prijamnik treba odrediti vremenski dio formule. Odgovor leži u kodiranom signalu koji satelit odašilje. Emitirani kod naziva se "pseudoslučajni kod" jer sliči signalu šuma. Satelit generira pseudoslučajni kod, a GPS-prijamnik generira isti kod i nastoji ga prilagoditi kodu satelita. Prijamnik tada uspoređuje dva koda da bi odredio koliko treba zakasniti (ili pomaknuti) svoj kod kako bi odgovarao kodu satelita. To vrijeme kašnjenja (pomaka) množi se s brzinom svjetlosti da bi se dobila udaljenost.

Sat vašeg GPS-prijamnika ne mjeri vrijeme tako precizno kao satovi satelita. Stavljanje atomskog sata u vaš prijamnik učinilo bi ga mnogo većim i skupljim! Zato svako određivanje udaljenosti treba još ispraviti za iznos pogreške sata GPS-prijamnika. To je razlog što se određivanjem udaljenosti zapravo dobije "pseudoudaljenost". Da bi se odredio položaj na temelju pseudoudaljenosti, treba pratiti najmanje četiri satelita i uz pomoć računanja ukloniti pogrešku sata GPS-prijamnika.





Zahvaljujem na pričnji.

A Slavicek

